

Dipartimento di Scienze  
e Metodi dell'Ingegneria

**Sede**  
Via Giovanni Amendola, 2  
42122 - Reggio Emilia, Italia  
T +39 0522 52 2161

(Avviso al pubblico)

LA DIRETTRICE DEL DIPARTIMENTO

VISTO il DPR 22 dicembre 1986 n. 917;

VISTO il Decreto legislativo 30 marzo 2001 n. 165, in particolare l'art. 7;

VISTO la legge 240 del 30.12.2010 ed in particolare l'art. 18;

VISTO il vigente regolamento disciplinante la procedura selettiva pubblica per il conferimento di incarichi di collaborazione nell'ambito di Progetti di ricerca;

VISTO che il Dipartimento deve sopperire ad esigenze particolari, temporanee e contingenti per lo svolgimento del Progetto di ricerca *Sviluppo di algoritmi e software per la auto-programmazione di robot collaborativi*;

VISTO che al momento non è disponibile, all'interno dell'Università, la professionalità richiesta dalle esigenze di cui sopra;

ACCERTATA la copertura sui fondi nella disponibilità del Dipartimento di Scienze e Metodi dell'Ingegneria;

VISTO l'avviso Prot. n. 2103 del 14.11.2025 con cui è stata bandita la procedura selettiva pubblica, per curriculum vitae ed eventuale colloquio, per l'attribuzione di un incarico di collaborazione per lo svolgimento di attività di particolare e specifica rilevanza all'interno del Progetto di ricerca *Sviluppo di algoritmi e software per la auto-programmazione di robot collaborativi*;

VISTI gli atti della selezione per il conferimento di n. 1 contratto di collaborazione per lo svolgimento dell'attività di cui sopra, svolti dalla commissione nominata con atto Prot. n. 2343 del 12.12.2025;

RITENUTO opportuno provvedere

**INFORMA**

che la selezione per l'attribuzione di un incarico di collaborazione per lo svolgimento di attività di particolare e specifica rilevanza all'interno del Progetto di ricerca *Sviluppo di algoritmi e software per la auto-programmazione di robot collaborativi*, ha prodotto il seguente esito:

COGNOME e NOME

VALUTAZIONE

FABBRI Alberto

IDONEO

**DETERMINA**

di conferire al dott. **Fabbri Alberto** l'incarico finalizzato alla elaborazione degli algoritmi per il controllo di robot, nell'ambito del progetto sopra indicato.

L'incarico sarà conferito a mezzo di contratto di lavoro autonomo o di prestazione libero professionale, della durata di 5 mesi, per un compenso lordo lavoratore di euro 15.000,00 (quindicimila/00).

LA DIRETTRICE DEL DIPARTIMENTO  
Prof.ssa Elena Degoli